



POLIALUMNI TEKNILLINEN KORKEAKOULU



[Koti](#)
[Apua](#)
[English registration](#)
[Kirjaudu](#)

Sisältö

[Uutiset](#)
[Linkit](#)
[Keskustelufoorumit](#)
[Alumnitiedotteet](#)
[Vuosikurssitapaamisia](#)
[Tapahtumakalenteri](#)
[Alumni-toiminta](#)
[Jatko- ja täydennyskoulutus](#)
[Weme-verkkoyhteisö](#)
[Palvelut ja yhteystiedot](#)

Verkosto

[Yhteyshenkilöni](#) 0m
[Etsi alumneja](#) 0m

Ryhmät

[Kaikki ryhmät](#) 0m

Asetukset

[Omat tiedot](#) 0m
[Kiinnostukset](#) 0m
[Vaihda salasana](#) 0m
[Tilaukset](#) 0m
[Mitä muut saavat nähdä](#) 0m

ENSIMMÄISET AVARUUSTEKNIIKAN ASIAANTUNTIJAT VALMISTUNEET SPACEMASTER-OHJELMASTA

Julkaistu 6.9.2007

Ensimmäiset SpaceMaster-ohjelman TKK:lle saapuneet kahdeksan kansainvälistä opiskelijaa ovat saaneet opiskelunsa päätökseen. Opiskelijoiden korkeatasoiset loppuyöt valmistuivat elokuussa ja todistukset jaettiin juhallisessa seremoniassa 5.9.2007.

Diplomitöiden aiheet kattoivat robotiikan alalta monenlaisia sovellutuksia, joita voidaan hyödyntää myös planeetoille suunnatuilla avaruuslennoilla.

Kansainvälisen Erasmus Mundus SpaceMaster -ohjelman tavoitteena on kouluttaa avaruustieteeseen ja -tekniikkaan ja niiden sovellusalueisiin erikoistuneita asiantuntijoita. Teknillisen korkeakoulun automaatio- ja systeemitekniikan osaston lisäksi ohjelmasta vastaavat viisi muuta eurooppalaista yliopistoa.

Lukuvuoden 2006-2007 SpaceMasterit loppuyöaiheineen olivat:

- Hannes Filippi (Italia), Wireless Teleoperation of Robotic Arms
- Jamshed Iqbal (Pakistan), Tether Tracking and Control of ROSA Robotic Rover
- Jason Allan (Kanada), The Design of an Energy Management System
- Misbahur Rehman Saad (Intia), State Estimation Technique for a Planetary Rover
- Poornima Muralidhar (Intia), Development of Mobility System for Marsokhod Rover
- Zhongliang HU (Kiina), Study and Implementation of Wheel Walking for a Mars Rover
- Stephan Busch (Saksa), Design and Implementation of a Stereo Vision Based Navigation System for the Micro-RoSA-2 Mars Rover
- Eric Halbach (Kanada), Development of a Simulator for Modeling Robotic Earth-Moving Tasks

Teknillisen korkeakoulun automaatio- ja systeemitekniikan osastolla opinnoissa perehdytään robottien, liikkuvien koneiden ja autonomisten laitteiden mekaniikkaan ja sovelluksiin. Aiheet ovat suoraan sovellettavissa automaattisten ja teleoperoitujen avaruudessa toimivien robottien sekä planeetoilla kulkevien tutkimuslaitteiden suunnitteluun.

Lisätietoja:

Tutkija Tomi Ylikorpi, p. 451 5622, etunimi.sukunimi@tkk.fi
<http://www.spacemaster.eu/>

[Lisää uutisia](#)



SpaceMaster